



Módulo principal Pick&Place L

2.1012.0010

Módulo principal para el montaje de un OMNIS Sample Robot Pick&Place del tamaño L. Este módulo está equipado con el elevador principal y un agarre. Para el montaje completo se necesitan una base de módulo y una base de gradilla. La ampliación a un Sample Robot funcional se realiza mediante el equipamiento con gradillas de muestra, dedos de pinza y puesto de trabajo como p. ej. módulos Pick&Place o de bombeo. La selección de estos componentes se realiza de acuerdo con su aplicación.

Partes/accesorios 2.1012.0010

Qt.	Order no.	Descripción
1 PCS	1.1012.0020	Módulo principal Pick&Place L

Módulo principal para el montaje de un OMNIS Sample Robot Pick&Place del tamaño L. Este módulo está equipado con el elevador principal y una pinza. Para el montaje completo se necesitan una base de módulo y dos bases de gradilla. La ampliación a un Sample Robot funcional se efectúa mediante el equipamiento con gradillas de muestra, dedos de pinza y puestos de trabajo como p. ej. módulos Pick&Place o de bombeo. La selección de estos componentes se realiza de acuerdo con su aplicación.



La guía de cables protege las conexiones para el cable MDL y el cable de Ethernet del OMNIS Sample Robot.



Accesorios opcionales

Order no.	Descripción	
6.02601.010	Dedos de pinza de 43 - 65 mm	
6.02601.020	Dedos de pinza de 50 - 72 mm	
2.1014.0010	Módulo Pick&Place	
2.1014.0110	Módulo Pick&Place con agitador	

2.1016.0010 Módulo de bombeo peristáltico (2 canales)

Módulo para el montaje en el soporte de módulo del Pick&Place del OMNIS Sample Robot. Esta puesto de trabajo está compuesta por una bomba de lavado y una de succión. Se usan para purgar los sensores de un módulo Pick&Place y para vaciar el vaso de muestra después del análisis, antes de que vuelva a ser colocado en la gradilla.



2.1016.0110 Módulo de bombeo peristáltico (4 canales)

Módulo para el montaje en el soporte de módulo del Pick&Place del OMNIS Sample Robot. Esta puesto de trabajo está compuesta por una bomba de lavado y otra de succión. Se usan para purgar los sensores en dos módulos Pick&Place y para vaciar el vaso de muestra después del análisis, antes de que vuelva a ser colocado en la gradilla.



6.02041.010 Gradilla de muestras OMNIS, 9 x 250 mL, (PP)

Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 9 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: 6.01400.000, 6.01400.003, 6.01400.100.

Plástico: polipropileno (PP)



6.02041.030 Gradilla de muestras OMNIS, 16 x 120 mL, (PP)

Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 16 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: 6.01400.200, 6.01400.300, 6.01400.303.

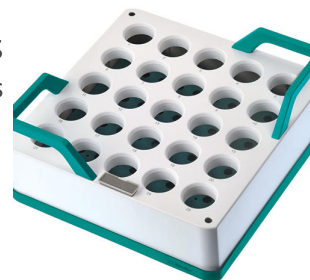
Plástico: polipropileno (PP)



6.02041.040 Gradilla de muestras OMNIS, 25 x 75 mL, (PP)

Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 25 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: 6.01402.000, 6.01402.003, 6.1459.400.

Plástico: polipropileno (PP)



6.02001.010 Base de gradilla

Base de gradilla para la ampliación del módulo principal a OMNIS Sample Robot



6.02003.010 Base de módulo M/L

Base de módulo para la ampliación del módulo principal M y L a OMNIS Sample Robot.



6.02041.020 Gradilla de muestras OMNIS, 9 x 200 mL, (PP)

Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 9 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: 6.1459.310.

Plástico: polipropileno (PP)



6.02064.020

Placa de retención para vaso de muestra de 200 mL

Placa de retención para fijación de vaso de muestra de 200 mL en los dedos de pinza del OMNIS Sample Robot Pick&Place.



6.05700.000

Consumable Kit OMNIS Gripper

Cada uno con cuatro manguitos de deslizamiento y dedos de pinza de goma para reemplazar los dedos de pinza del OMNIS Sample Robot.



6.02041.050

Gradilla de muestras OMNIS, 9 x 150 mL, (PP)

Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 9 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: vaso de 150 mL (de forma alta y sin pico vertedor).

Plástico: polipropileno (PP)



6.02601.030

Dedos de pinza de 48 a 64 mm

Dedos de pinza para el OMNIS Sample Robot Pick&Place para agarrar vasos de muestra con un diámetro exterior de 48 a 64 mm.



6.02601.040 Dedos de pinza de 28 a 48 mm

Dedos de pinza para el OMNIS Sample Robot Pick&Place para agarrar vasos de muestra con un diámetro exterior de 28 a 48 mm.



6.05700.250 Consumable Kit OMNIS Gripper para 6.02601.030

Cuatro dedos de pinza de goma para sustituir los dedos de pinza del OMNIS Sample Robot.

