



Vaso de muestra de vidrio ámbar de 75 mL, 30 unidades

6.01402.003

Vaso de muestra de vidrio ámbar de 75 mL, apto para gradilla OMNIS 602041040, 30 unidades

Accesorios opcionales

Order no.	Descripción
6.02041.040	Gradilla de muestras OMNIS, 25 x 75 mL, (PP) Gradilla de muestras OMNIS para la función Pick&Place del OMNIS Sample Robot apta para 25 vasos de muestra. Se pueden utilizar los siguientes vasos de muestra: 6.01402.000, 6.01402.003, 6.1459.400. Plástico: polipropileno (PP)



6.01403.010 Cabezal de titulación 4xM10 para KFT (P&P)

Cabezal de titulación con 4 orificios M10 para la utilización en módulos Pick&Place del OMNIS Sample Robot Pick&Place



6.01403.040 Cabezal de titulación 2xEN14 (P&P)

Cabezal de titulación con 2 orificios EN14 para la utilización en módulos Pick&Place del OMNIS Sample Robot Pick&Place con 3 puntas de dosificación extraíbles. Preparado para el equipamiento con toberas de lavado. En el cabezal de titulación se introduce un tubo de aspiración.



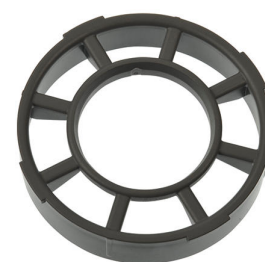
6.01900.020 Hélice de agitador de 13 mm ETFE

Hélice de agitador de 13 mm ETFE con altura regulable para la utilización con Rod Stirrer "Titulador" o Rod Stirrer "Sample Robot"



6.01404.040 Adaptador para vasos de muestra OMNIS de 75 mL

Adaptador para vasos para el centrado del vaso de muestra de 75 mL en el carro del módulo Pick&Place



6.01403.020

Cabezal de titulación 4xM10 para titulación Karl Fischer (P&P)

Cabezal de titulación con 4 orificios M10 para la titulación Karl Fischer en módulos Pick&Place del OMNIS Sample Robot Pick&Place con 4 boquillas roscadas M10 y tapones.



6.02710.000

Tapa KF Dis-Cover para vaso de muestra OMNIS de 75 mL, 25 unidades

Tapa con juntas para titulación Karl Fischer volumétrica en vasos de muestra 6.01402.000 y 6.01402.003 en el sistema OMNIS Sample Robot Pick&Place.



6.02710.030

Tapa Dis-Cover para vaso de muestra OMNIS de 75 mL, 25 unidades

Tapa Dis-Cover para vaso de muestra de 75 mL 6.01402.000 y 6.01402.003 en el sistema OMNIS Sample Robot Pick&Place.

